



# *Búsqueda de errores en programas usando Java PathFinder y ACOhg*



LENGUAJES Y  
CIENCIAS DE LA  
COMPUTACIÓN  
UNIVERSIDAD DE MÁLAGA



Francisco Chicano y Enrique Alba



# Motivación

- El Software actual es **difícil de testar** por simple inspección ...
- ... y se encuentra en el núcleo de gran cantidad de **sistemas críticos**



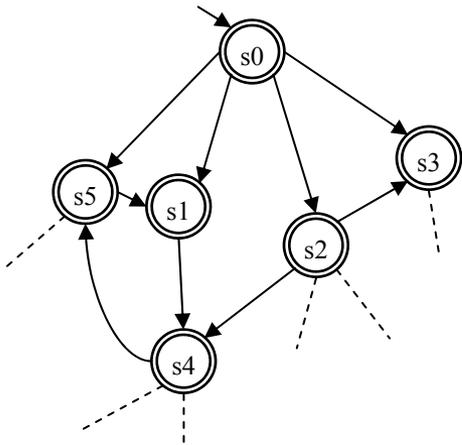
- Hay que acudir a técnicas para **demostrar la corrección** del software concurrente
- **Model checking** → completamente automático
- Las técnicas existentes tienen problemas con los **grandes programas**
- En este trabajo presentamos **ACOhg** para buscar errores usando **JPF**



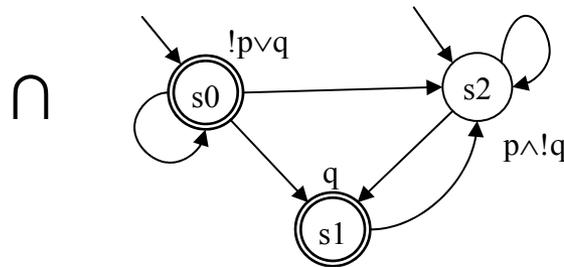
# Model checking explícito

- **Objetivo:** demostrar que un programa  $M$  satisface una propiedad  $f : M \models f$
- En el caso más general  $f$  es una **fórmula en lógica temporal (LTL, CTL, etc.)**

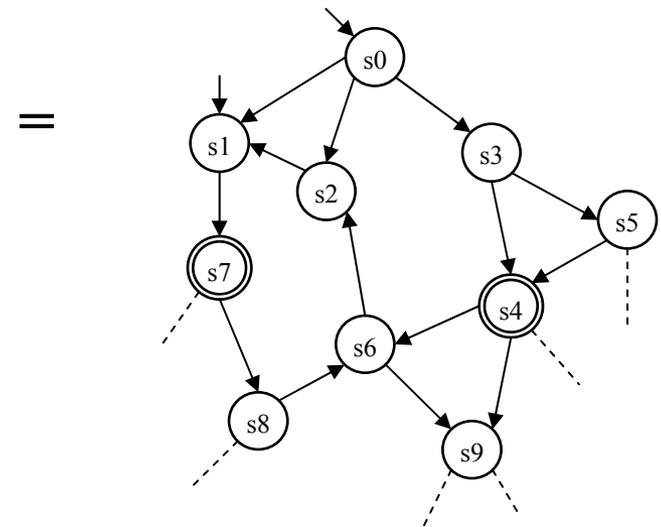
Programa  $M$



Fórmula LTL  $\neg f$   
(*never claim*)



Autómata de Büchi

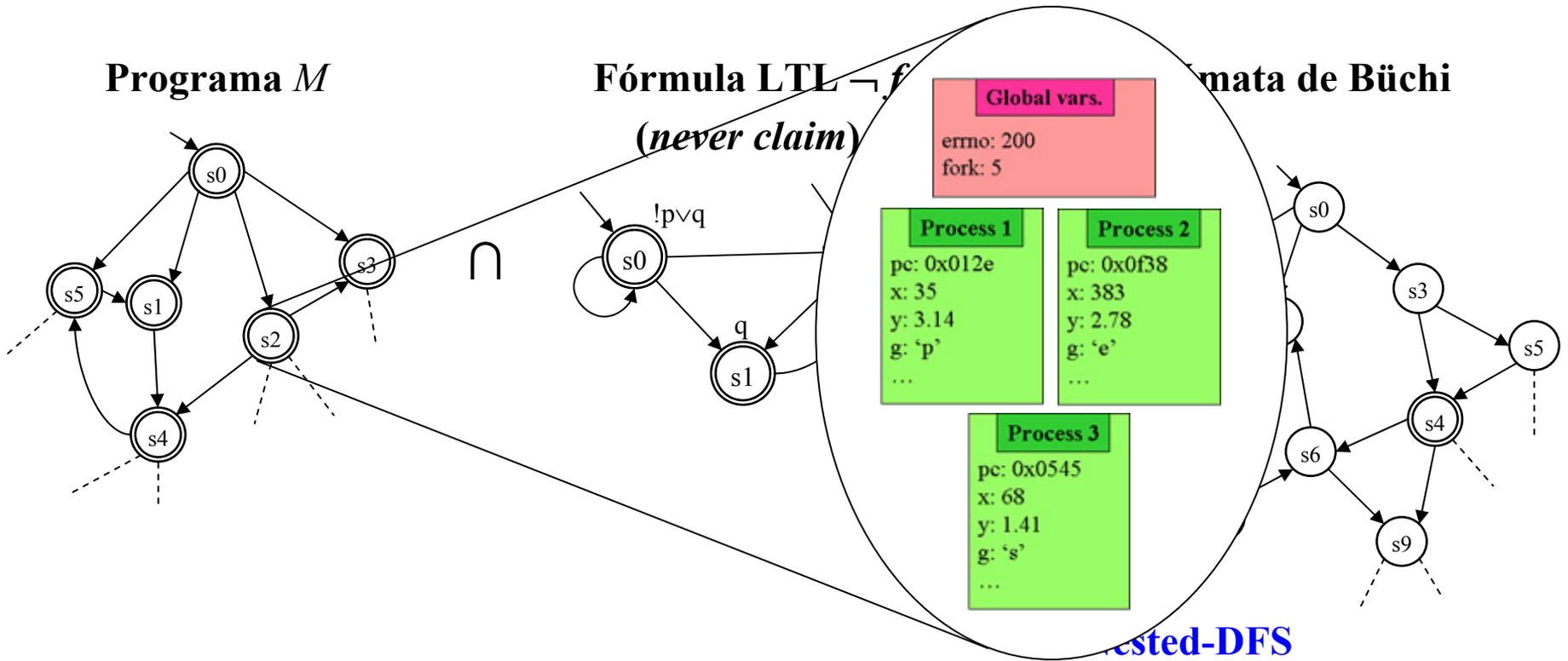


**Nested-DFS**



# Model checking explícito

- **Objetivo:** demostrar que un programa  $M$  satisface una propiedad  $f : M \models f$
- En el caso más general  $f$  es una **fórmula en lógica temporal (LTL, CTL, etc.)**

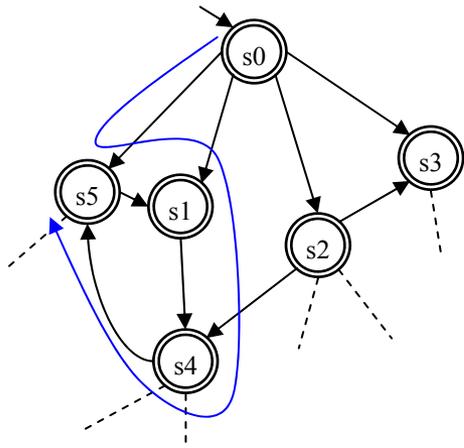




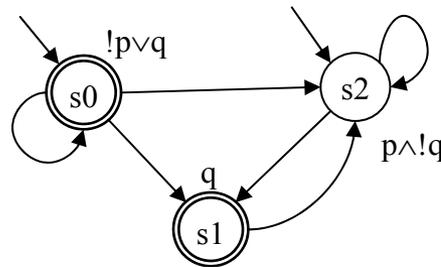
# Model checking explícito

- **Objetivo:** demostrar que un programa  $M$  satisface una propiedad  $f : M \models f$
- En el caso más general  $f$  es una **fórmula en lógica temporal (LTL, CTL, etc.)**

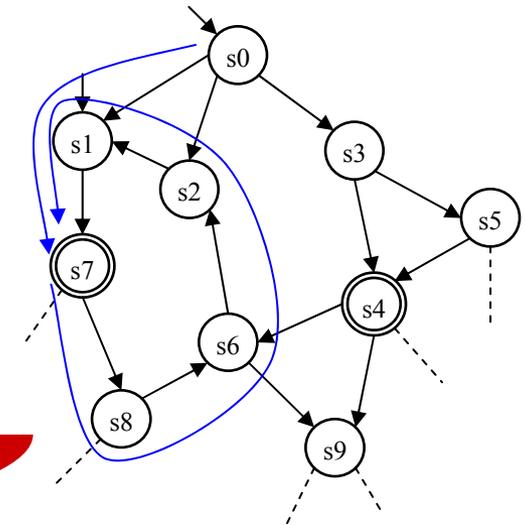
Programa  $M$



Fórmula LTL  $\neg f$   
(*never claim*)



Autómata de Büchi

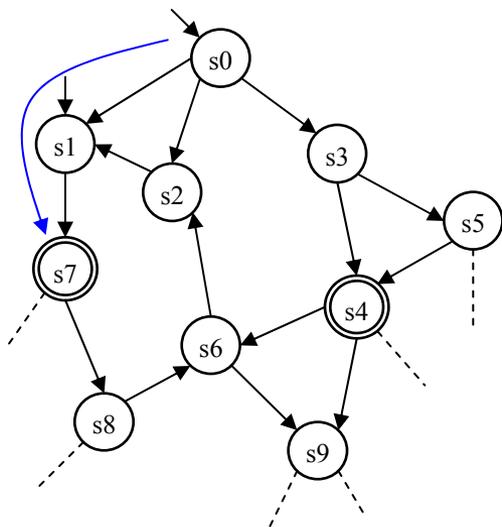


Nested-DFS



# Propiedades de seguridad

$$\forall \sigma \in S^\omega : \sigma \not\vdash \mathcal{P} \Rightarrow (\exists i \geq 0 : \forall \beta \in S^\omega : \sigma_i \beta \not\vdash \mathcal{P})$$



## Propiedades en JPF

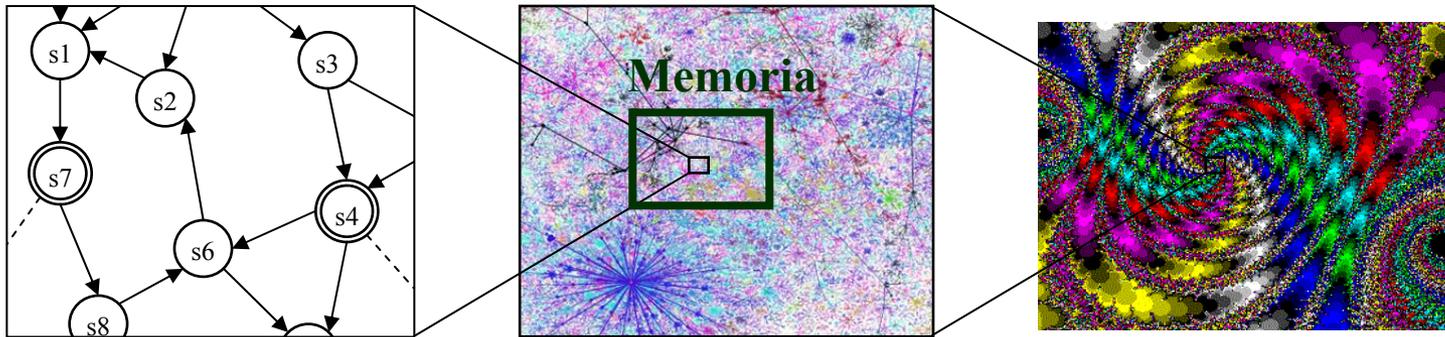
- Excepciones
- Interbloqueos

- Una traza de error es un camino hasta un **estado de error**
- El problema se convierte en una **búsqueda de un nodo en un grafo (DFS, BFS)**



# Problema de la explosión de estados

- El número de estados es **muy grande** incluso en pequeños programas

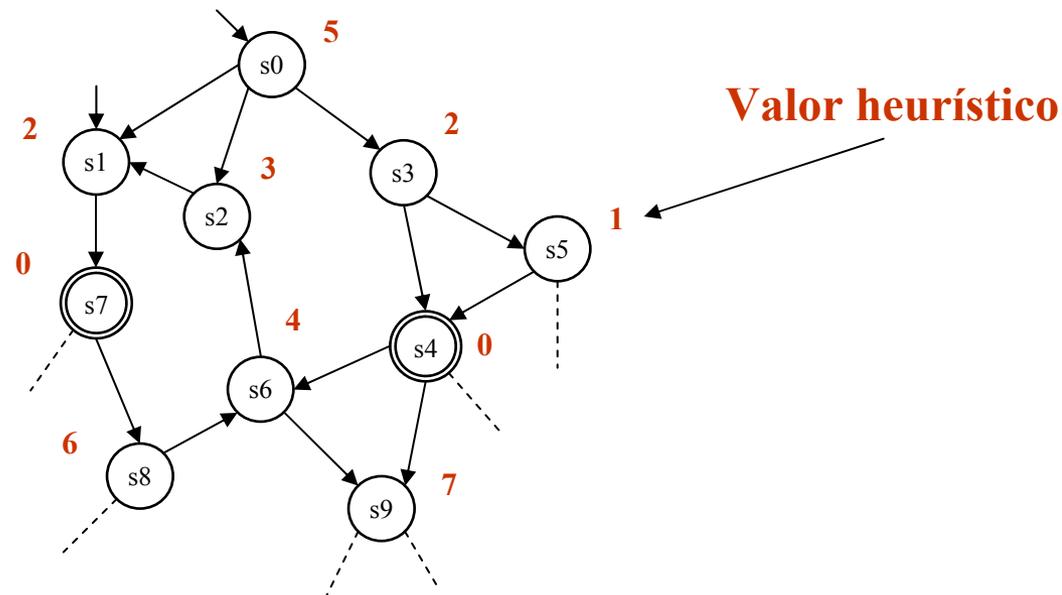


- Ejemplo: modelo del problema de los filósofos con  $n$  filósofos  $\rightarrow 3^n$  estados
- Por cada estado hay que almacenar el **heap** y las **pilas** de las distintas **hebras**
- **Soluciones:** compresión por **colapso**, representación mínima de **autómatas**, **bitstate**  
hashing, reducción de **orden parcial**, reducción de **simetría**
- Los grandes programas no se pueden verificar pero se pueden **encontrar errores**



# Model checking heurístico

- La búsqueda de errores se puede guiar usando **información heurística**



- Se han propuesto distintos tipos de funciones heurísticas:
  - Heurísticas **basadas en fórmulas**
  - Heurísticas **estructurales**
  - Heurísticas **para interbloqueos**
  - Heurísticas **basadas en estados**



# Técnicas de optimización

## TÉCNICAS DE OPTIMIZACIÓN

EXACTAS

APROXIMADAS

HEURÍSTICAS AD HOC

METAHEURÍSTICAS

Basadas en el cálculo

- Gradiente
- Mult. de Lagrange

Enumerativas

- Programación dinámica
- Ramificación y poda

Trayectoria

- SA
- VNS
- TS

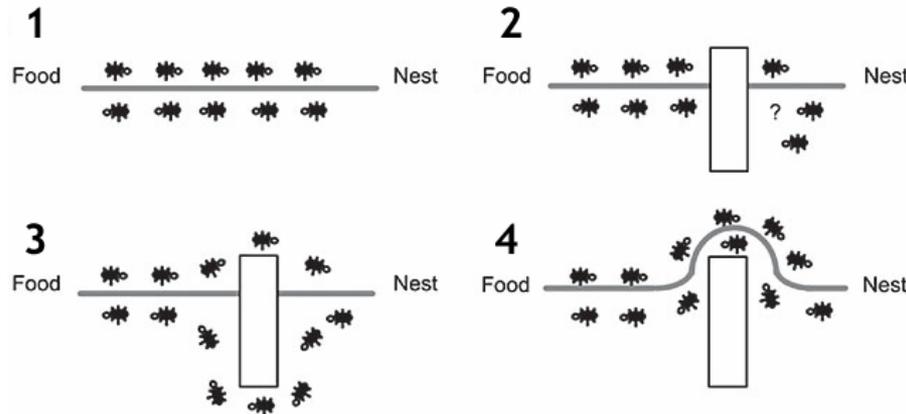
Población

- EA
- ACO
- PSO



# ACO: Introducción

- Los algoritmos basados en colonias de hormigas (**ACO**) están inspirados en el comportamiento de las hormigas reales cuando buscan comida



- Pseudocódigo de un ACO

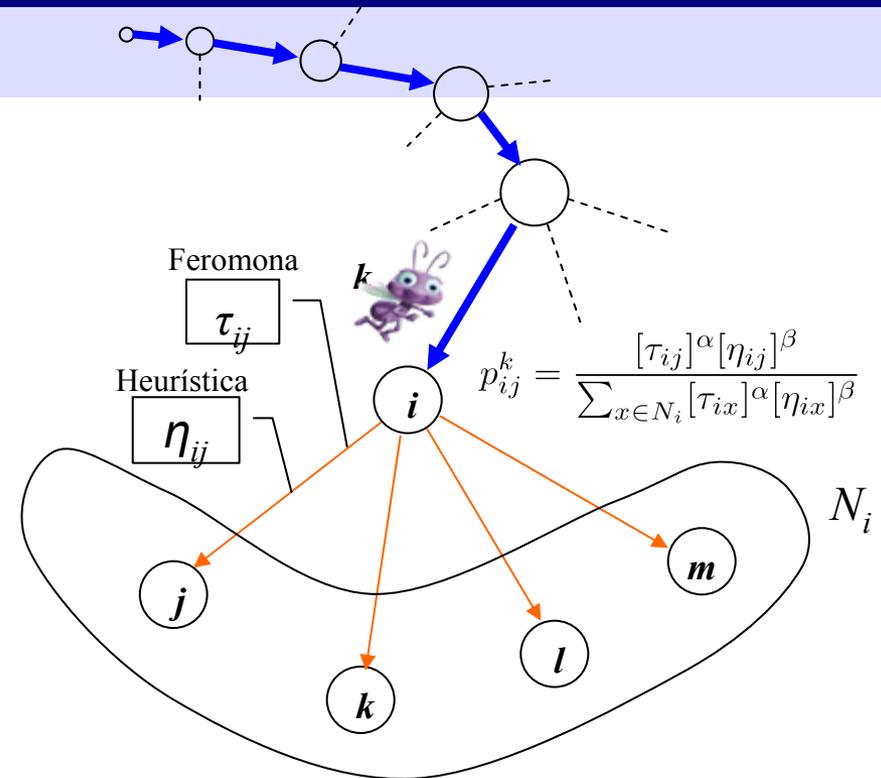
```

procedure ACOMetaheuristic
  ScheduleActivities
    ConstructAntsSolutions
    UpdatePheromones
    DaemonActions // optional
  end ScheduleActivities
end procedure
  
```



# ACO

- La hormiga escoge el siguiente nodo aleatoriamente
- La probabilidad de elegir un nodo depende del **rastros de feromona** y el **valor heurístico del nodo o eje**
- La hormiga se detiene cuando completa una solución



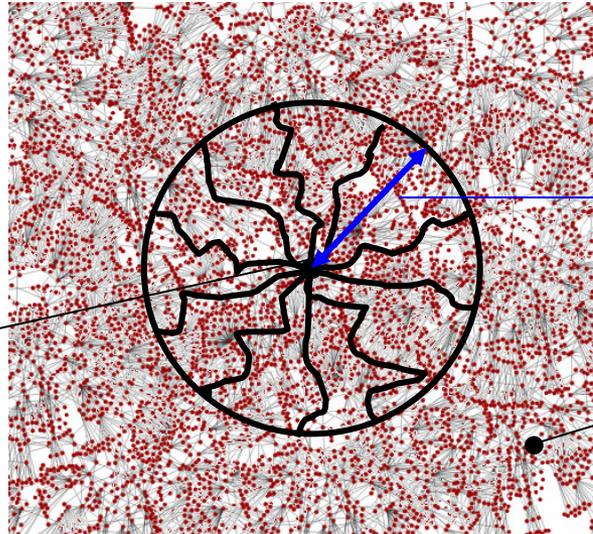
## Actualización de feromona

$$\tau_{ij} \leftarrow (1 - \rho)\tau_{ij} + \Delta\tau_{ij}^{bs} \quad \text{con} \quad 0 \leq \rho \leq 1$$

# ACOhg: ACO for huge graphs

La longitud del camino de las hormigas se limita a  $\lambda_{ant}$

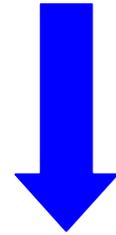
Nodo inicial



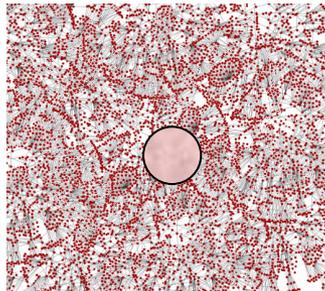
$\lambda_{ant}$

Qué pasa si...?

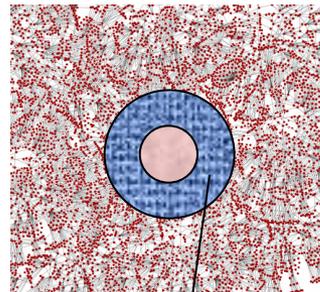
Nodo objetivo



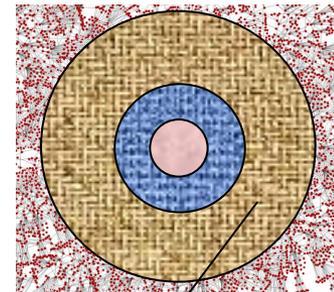
Los nodos iniciales para la construcción de los caminos cambian



Tras  $\sigma_s$  pasos



Segunda etapa



Tercera etapa



# Programas y parámetros

- Usamos **3 programas concurrentes escalables en Java**

Programa	LdC	Clases	Procesos
<i>din<sub>j</sub></i>	63	1	<i>j+1</i>
<i>phi<sub>j</sub></i>	176	3	<i>j+1</i>
<i>mar<sub>j</sub></i>	186	4	<i>j+1</i>

- Parámetros de **ACO<sub>hg</sub>**

Parámetro	<i>m</i>	<i>csize</i>	$\lambda_{ant}$	$\sigma_s$	$\iota$	$\rho$	$\tau_0^{\min}$	$\tau_0^{\max}$	$\alpha$	$\beta$	<i>p</i>
Valor	100	10	40	40	10	0.2	0.0	1.0	1.0	2.0	100

- Heurística **basada en interbloqueo**
- **100** ejecuciones independientes
- Pentium 4 a 2.8 GHz con 1 GB de RAM y Linux



# Programas y parámetros

- Usamos **3 programas concurrentes escalables en Java**

Programa	LdC	Procesos
din <i>j</i>	63	<i>j</i> +1
phi <i>j</i>	174	<i>j</i> +1
mar <i>j</i>	186	4

Annotations:

- Yellow callout for 'din *j*': **j=2 a 16**
- Yellow callout for 'phi *j*': **j=2 a 16**
- Yellow callout for 'mar *j*': **j=2 a 6**

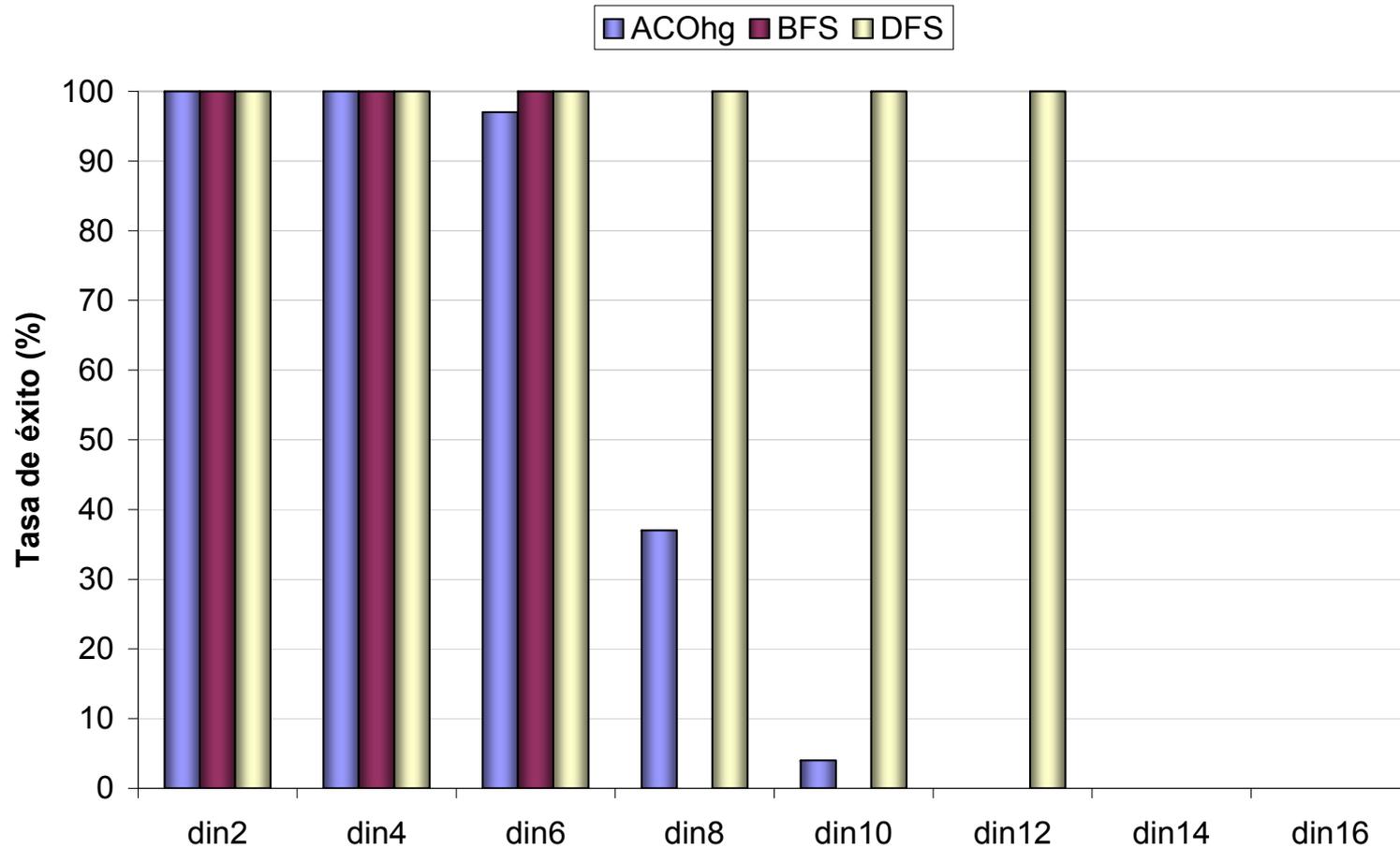
- Parámetros de **ACO<sub>hg</sub>**

Parámetro	<i>m</i>	<i>csize</i>	$\lambda_{ant}$	$\sigma_s$	$\iota$	$\rho$	$\tau_0^{\min}$	$\tau_0^{\max}$	$\alpha$	$\beta$	<i>p</i>
Valor	100	10	40	40	10	0.2	0.0	1.0	1.0	2.0	100

- Heurística **basada en interbloqueo**
- **100** ejecuciones independientes
- Pentium 4 a 2.8 GHz con 1 GB de RAM y Linux

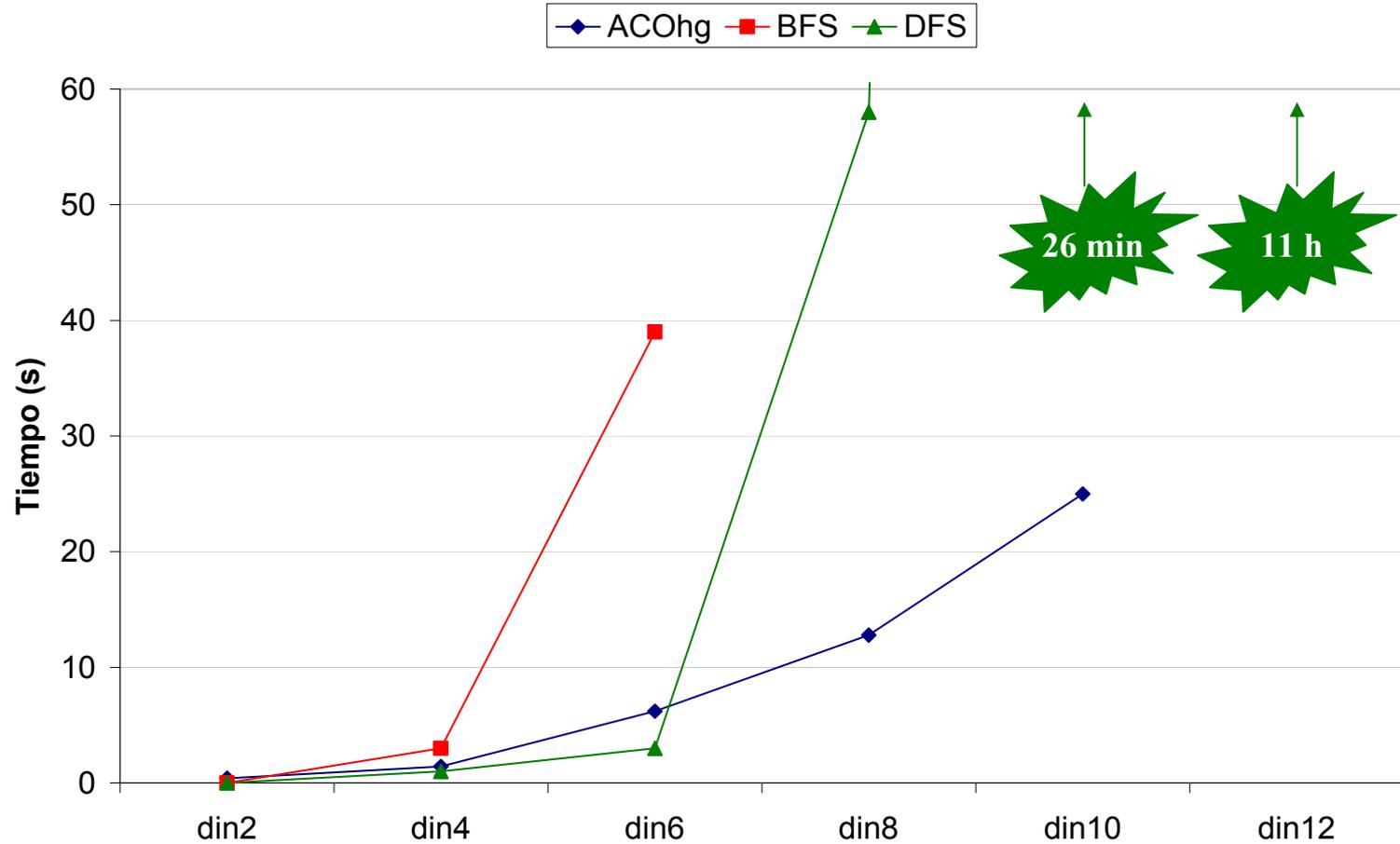


# Resultados: din



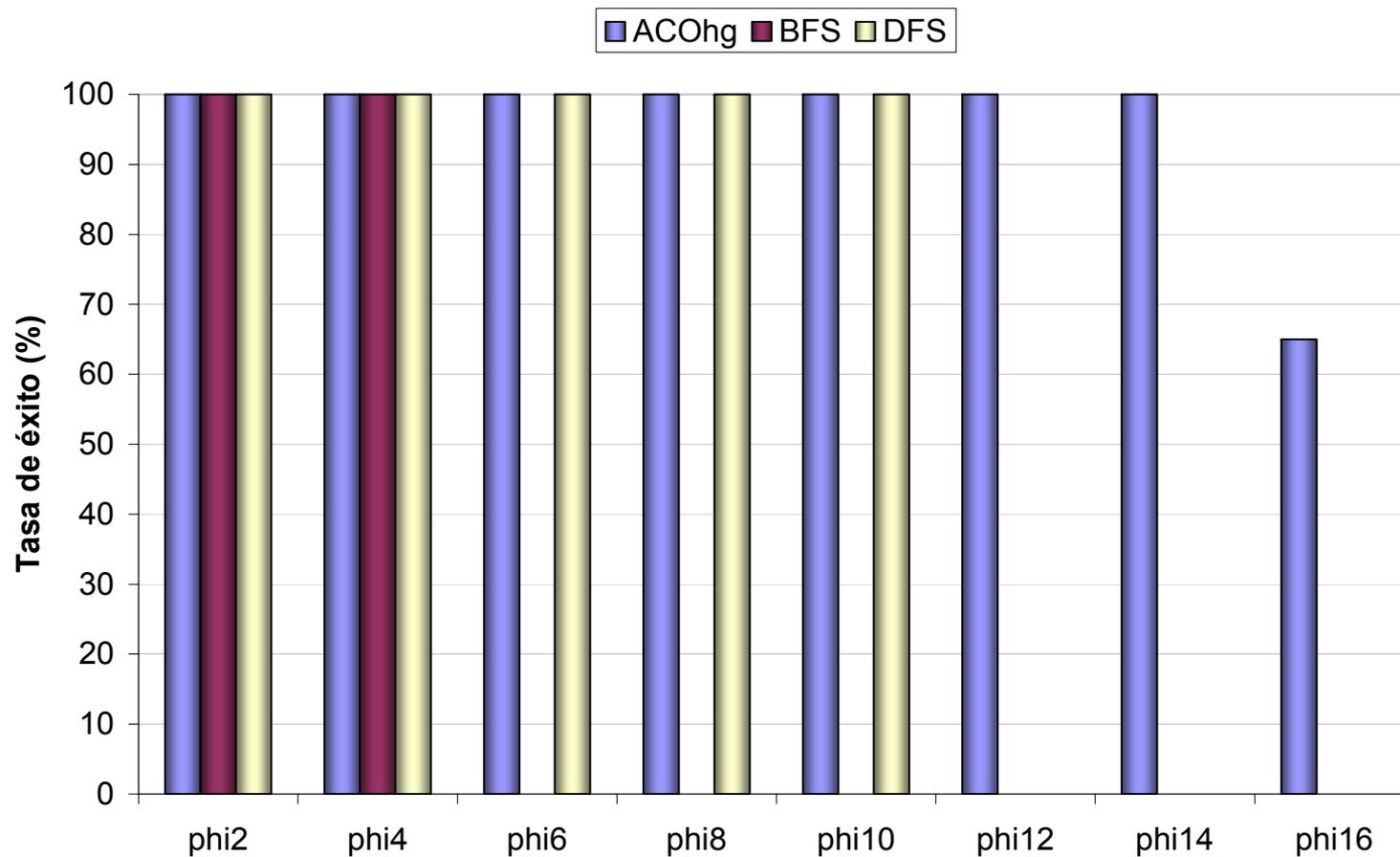


# Resultados: din



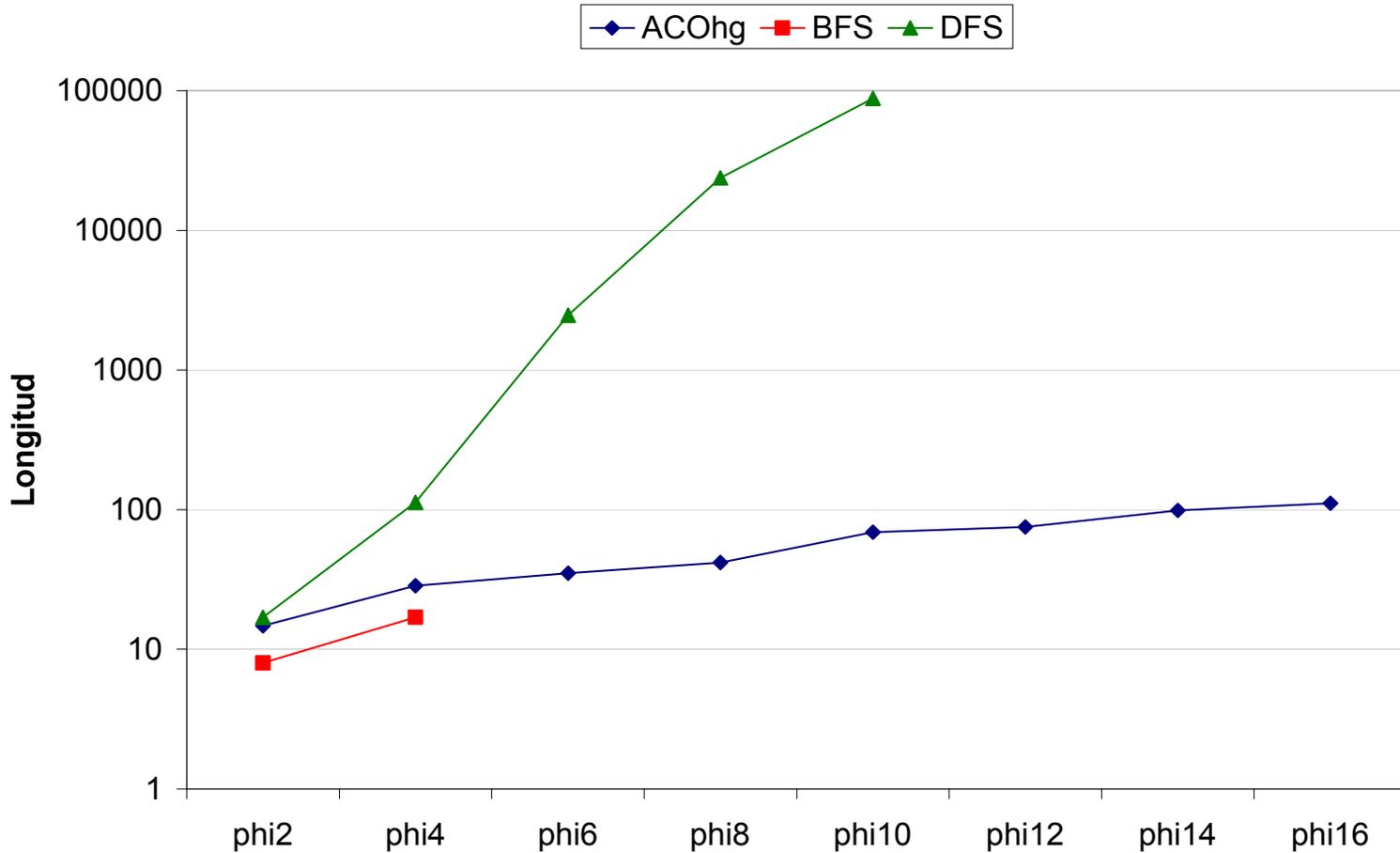


# Resultados: phi



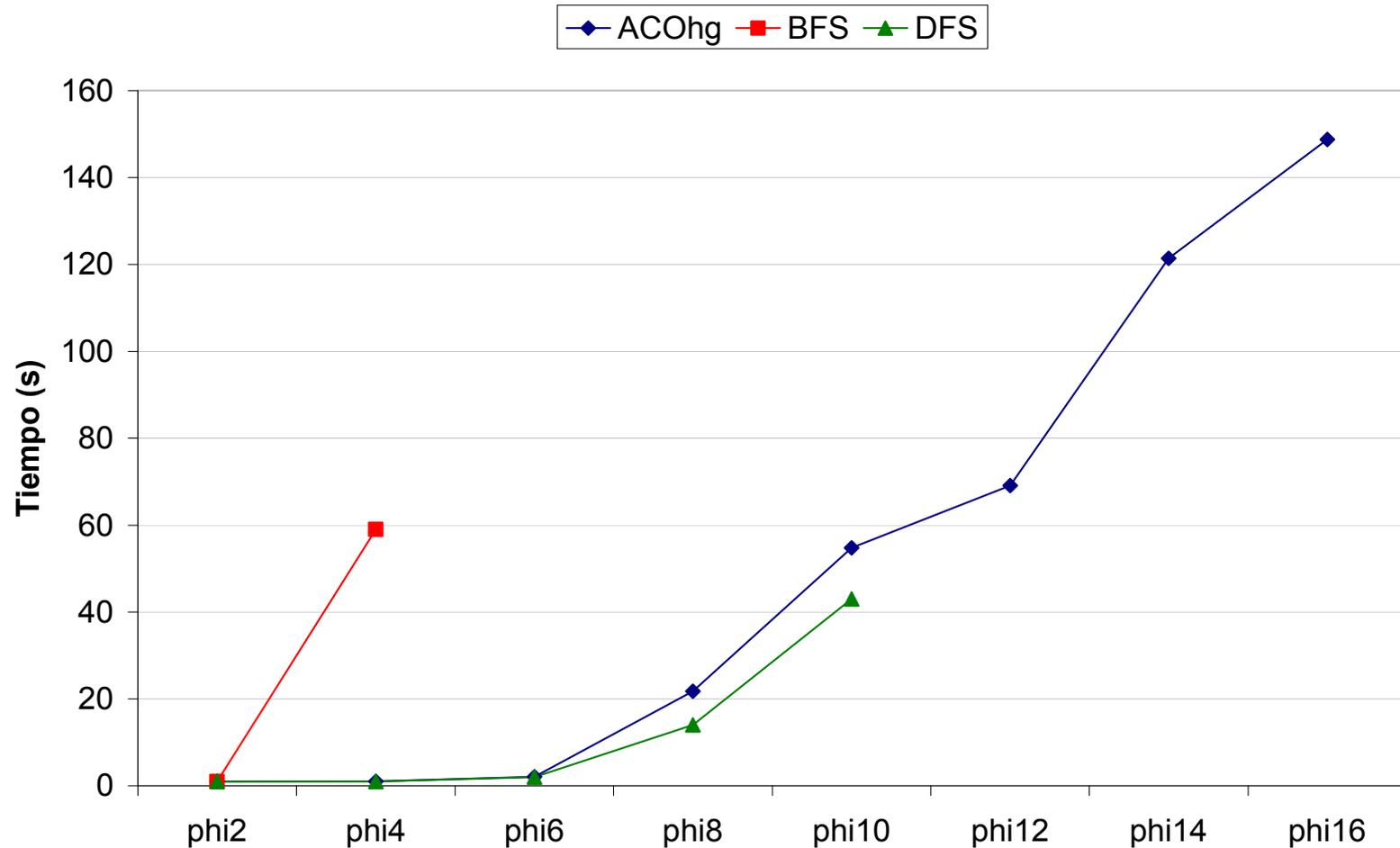


# Resultados: phi



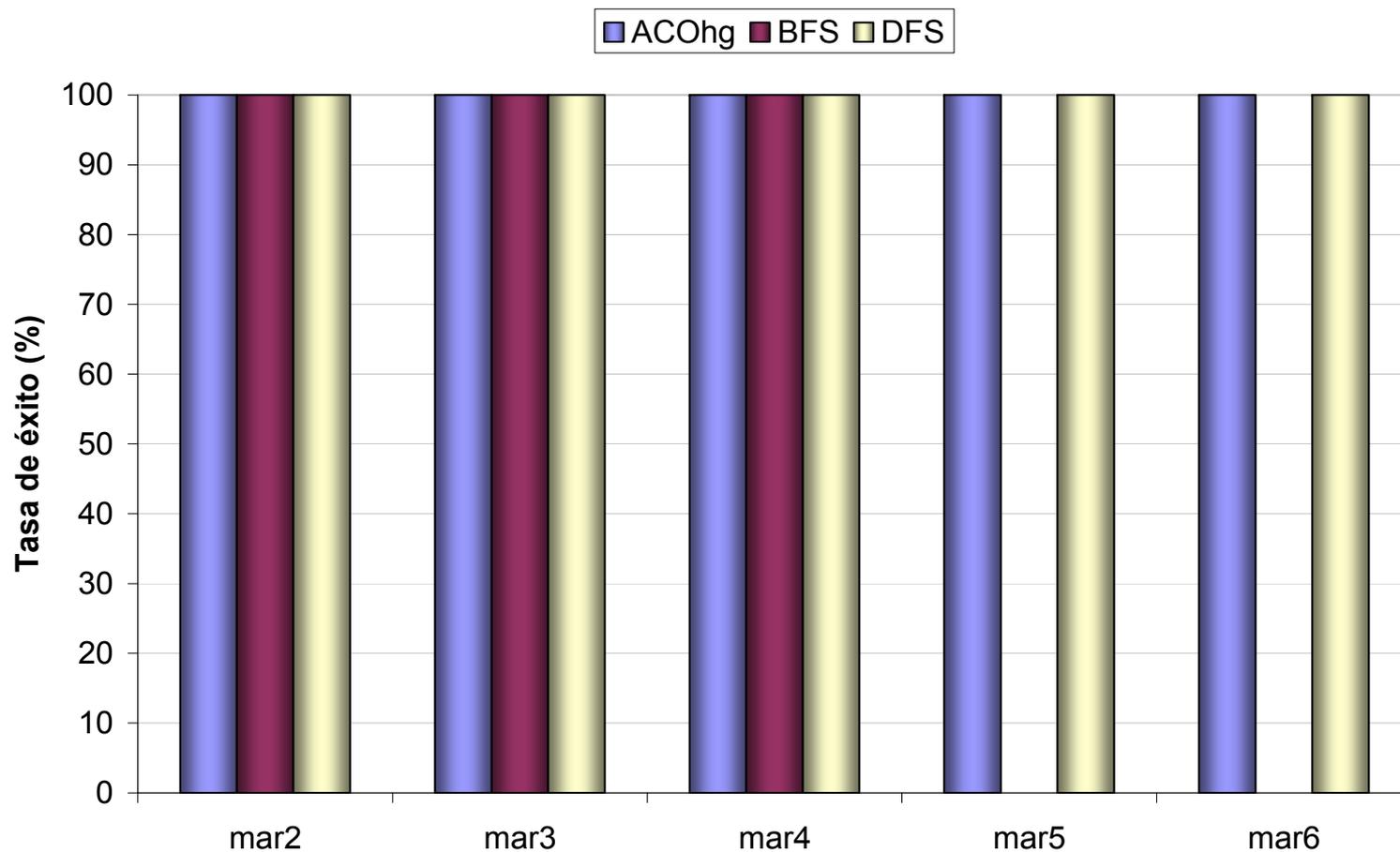


# Resultados: phi



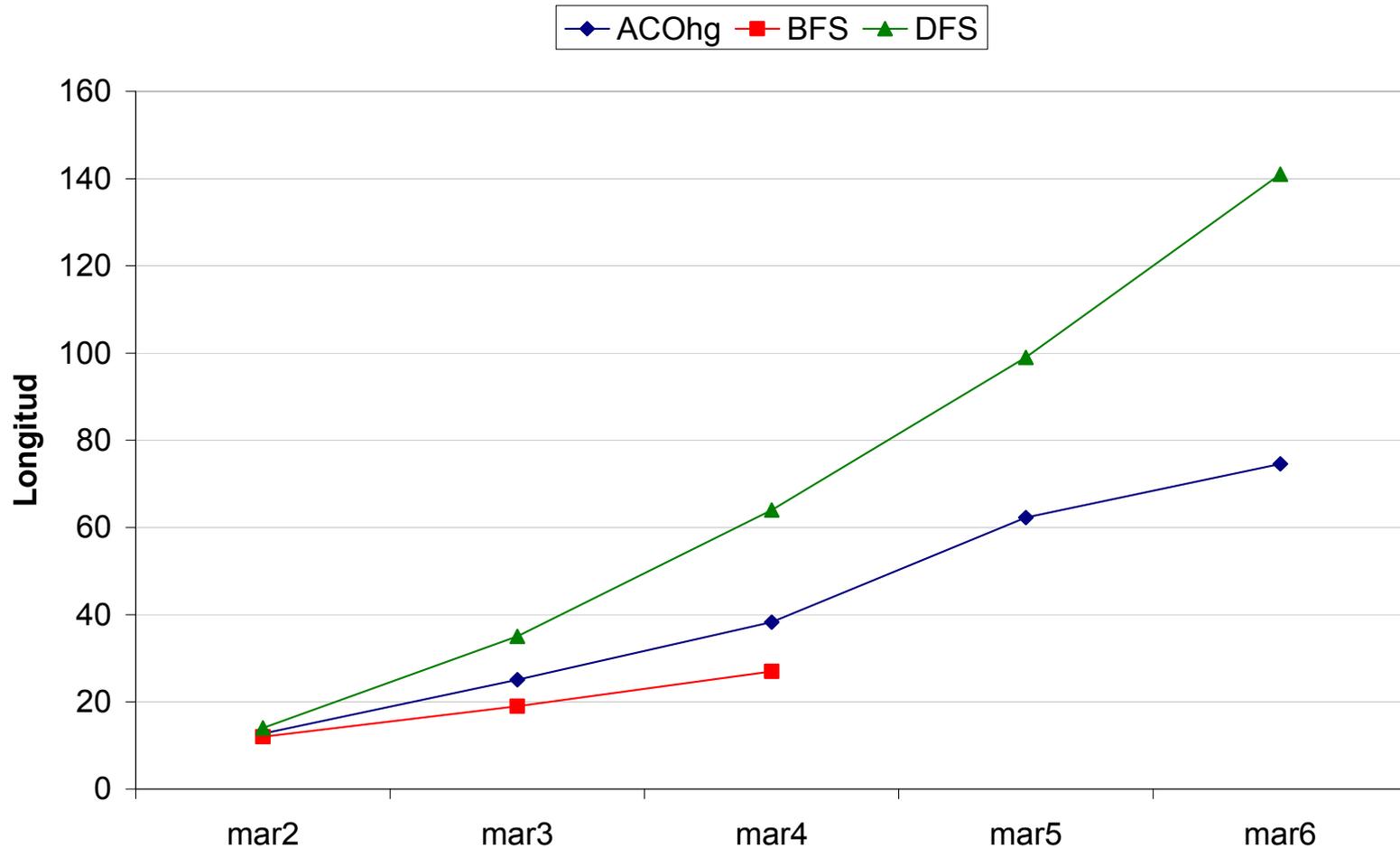


# Resultados: mar



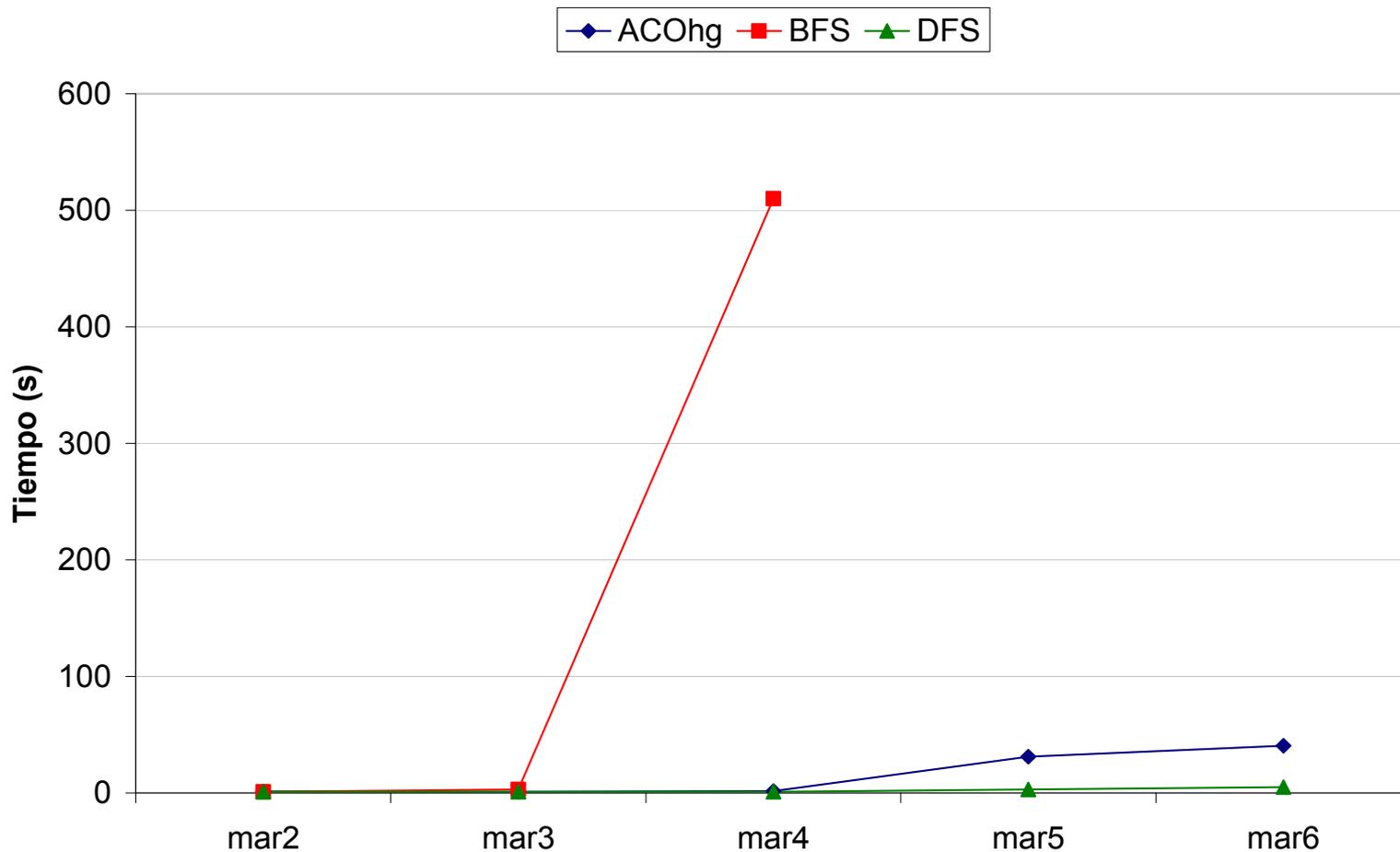


# Resultados: mar





# Resultados: mar





# Conclusiones y trabajo futuro

## Conclusiones

- ACOhg **encuentra errores** en ocasiones en las que BFS y DFS necesitan más memoria
- Las **trazas** de error obtenidas por ACOhg son **cortas**
- El **tiempo de ejecución** requerido por ACOhg es **reducido**

## Trabajo futuro

- Búsqueda de violaciones de **propiedades LTL**
- **Ejecución en paralelo** de ACOhg para disponer de más memoria
- Combinar ACOhg con técnicas para **reducir la memoria** requerida para la búsqueda como reducción de **orden parcial, simetría o ejecución delta**

# Búsqueda de errores en programas usando Java PathFinder y ACOhg



Gracias por su atención !!!

